

# BÖLÜM 6

## İşaretçi, Yığın, ve Altprogram

Doç. Dr. Fatih Evran  
Elektrik-Elektronik Mühendisliği  
Ofis:421, Mühendislik Binası  
Düzce Üniversitesi  
Email: [fatihevran@duzce.edu.tr](mailto:fatihevran@duzce.edu.tr)

# Doğrudan ve Dolaylı Adresleme Modları (1)

- Doğrudan adresleme modu: Komuttaki adres alanı operandın **etkin adresini** içerir.

A. `mov f, Wa`

f bir **etkin adrestir**: f bellek konumundan okunan değeri Wa' ya kopyala

B. `mov Wa, Wb`

Wa is bir **etkin adrestir**: Wa' dan değeri oku ve Wb' ye kopyala

- 
- Dolaylı adresleme modu: Komuttaki adres alanı, operandın **etkin adresinin bulunduğu bellek konumunu** içerir.

A. `mov [Wa], Wb`

“[ ]” kullanırsak, **dolaylı adres** kullanıyoruz demektir. Bu durumda Wa, **ara bellek adresini** içerir

**Adım 1**: Wa' deki değer oku. Bu değer **ara bellek adresi** olarak kullanılır

**Adım 2**: Yukarıdaki **ara bellek adresinden** değeri okuyun ve ardından değeri Wb' ye kopyalayın

# Doğrudan ve Dolaylı Adresleme Modları (2)

| Register | Veri   |
|----------|--------|
| W0       | 0x1000 |
| W1       | 0x1002 |
| W2       | 0x1004 |

| Bellek Adresi | Veri   |
|---------------|--------|
| 0x1000        | 0xA13D |
| 0x1002        | 0x34D9 |
| 0x1004        | 0x226E |

## Doğrudan adresleme:

"**mov** W0, W1" yürütüldükten sonra, W1' deki yeni değer nedir?

W0' daki değeri W1' e kopyalayın. Yani W1' deki yeni değer **0x1000** olmaktadır

## Dolaylı adresleme

"**mov** [W0], W1" yürütüldükten sonra, W1' deki yeni değer nedir?

Adım 1: W0' daki değeri okuyun. Bu değer, **0x1000**, yani **ara bellek adresi** olmaktadır.

Adım 2: **0x1000** **ara bellek adresinden** değeri okuyun, ardından değeri W1' e kopyalayın. Yani W1'deki yeni değer **0xA13D** olmaktadır.

# Dolaylı Adresleme Modları (1)

A. `mov [++Wa], Wb`

Adım 1:  $(Wa) = (Wa) + 2$

Adım 2: Ara bellek adresi olarak Wa' deki değeri oku.

Adım 3: Ara bellek adresinden değeri okuyun, ardından değeri Wb' ye kopyalayın.

B. `mov [Wa++], Wb`

Adım 1: Ara bellek adresi olarak Wa' deki değeri oku.

Adım 2: Ara bellek adresinden değeri okuyun, ardından değeri Wb' ye kopyalayın.

Adım 3:  $(Wa) = (Wa) + 2$

C. `mov.b [++Wa], Wb`

Adım 1:  $(Wa) = (Wa) + 1$

Adım 2: Ara bellek adresi olarak Wa' deki değeri oku.

Adım 3: Ara bellek adresinden değeri okuyun, ardından değeri Wb' nin LSB kısmına kopyalayın.

D. `mov.b [Wa++], Wb`

Adım 1: Ara bellek adresi olarak Wa' deki değeri oku.

Adım 2: Ara bellek adresinden değeri okuyun, ardından değeri Wb' nin LSB kısmına kopyalayın.

Adım 3:  $(Wa) = (Wa) + 1$

## Dolaylı Adresleme Modları (2)

E. `mov [Wa + Wb], Wc`

Adım 1: Ara bellek adresi olarak  $(W_a + W_b)$ ' deki değeri oku.

Adım 2: Ara bellek adresinden değeri okuyun, ardından değeri  $W_c$ ' ye kopyalayın

F. `mov.b [Wa + Wb], Wc`

Adım 1: Ara bellek adresi olarak  $(W_a + W_b)$ ' deki değeri oku.

Adım 2: Ara bellek adresinden değeri okuyun, ardından değeri  $W_c$ ' nin **LSB** kısmına kopyalayın

# Dolaylı Adresleme Mod Örnekleri (1)

| Register | Veri   |
|----------|--------|
| W0       | 0x1000 |
| W1       | 0x1002 |
| W2       | 0x1004 |

| Bellek Adresi | Veri   |
|---------------|--------|
| 0x1000        | 0xA13D |
| 0x1002        | 0x34D9 |
| 0x1004        | 0x226E |

"`mov [++W0], W1`" yürütüldükten sonra, W0 ve W1' deki yeni değer nedir?

Adım 1:  $(W0) = (W0) + 2 \rightarrow W0 = 0x1000 + 2 = 0x1002$

Adım 2: Ara bellek adresi  $\rightarrow$  Ara bellek adresi = 0x1002  
olarak W0' daki değeri oku.

Adım 3: Ara bellek adresinden  $\rightarrow$  Ara bellek adresindeki (0x1002) değeri W1' e kopyala  
değeri okuyun, ardından değeri  
W1' e kopyalayın.

↓  
W1 = 0x34D9

## Dolaylı Adresleme Mod Örnekleri (2)

| Register | Veri   |
|----------|--------|
| W0       | 0x1000 |
| W1       | 0x1002 |
| W2       | 0x1004 |

| Bellek Adresi | Veri   |
|---------------|--------|
| 0x1000        | 0xA13D |
| 0x1002        | 0x34D9 |
| 0x1004        | 0x226E |

"`mov [W0++], W1`" yürütüldükten sonra, W0 ve W1' deki yeni değer nedir?

Adım 1: Ara bellek adresi  $\longrightarrow$  Ara bellek adresi = 0x1000  
olarak W0' daki değeri oku

Adım 2: Ara bellek adresinden  $\longrightarrow$  Ara bellek adresindeki (0x1000) değeri W1' e kopyala  
değeri okuyun, ardından değeri  
W1' ye kopyalayın

W1 = 0xA13D

Adım 3:  $(W0) = (W0) + 2 \longrightarrow W0 = 0x1000 + 2 = 0x1002$

# Dolaylı Adresleme Mod Örnekleri (3)

| Register | Value  | Memory | Value    |
|----------|--------|--------|----------|
| W0       | 0x1000 | 0x1000 | 0x A1 3D |
| W1       | 0x1002 | 0x1002 | 0x34D9   |
| W2       | 0x1004 | 0x1004 | 0x226E   |

"`mov.b [++W0], W1`" yürütüldükten sonra, W0 ve W1' deki yeni değer nedir?

Adım 1:  $(W0) = (W0) + 1 \rightarrow W0 = 0x1000 + 1 = 0x1001$

Adım 2: Ara bellek adresi  $\rightarrow$  Ara bellek adresi =  $0x1001$   
olarak W0' daki değeri oku

Adım 3: Ara bellek adresinden değeri okuyun, ardından değeri  $(0x1001)$  değeri W1' nin LSB kısmına kopyalayın

↓  
W1 = 0x10A1



# Dolaylı Adresleme Mod Örnekleri (4)

| Register | Value  | Memory | Value  |
|----------|--------|--------|--------|
| W0       | 0x1000 | 0x1000 | 0xA13D |
| W1       | 0x1002 | 0x1002 | 0x34D9 |
| W2       | 0x1004 | 0x1004 | 0x226E |

"`mov.b [W0++], W1`" yürütüldükten sonra, W0 ve W1' deki yeni değer nedir?

Adım 1: Ara bellek adresi  $\rightarrow$  Ara bellek adresi = 0x1000  
olarak W0' daki değeri oku

Adım 2: Ara bellek adresinden  $\rightarrow$  Ara bellek adresindeki  
değeri okuyun, ardından değeri (0x1000) değeri W1' nin LSB  
W1' nin LSB kısmına kısmına kopyala  
kopyalayın

W1 = 0x103D

Adım 3:  $(W0) = (W0) + 1 \rightarrow W0 = 0x1000 + 1 = 0x1001$

# Değişkenlerin Adresi

- C’ de bir değişkenin adresini almak için "&" kullanırız.

| Değişken ismi                | Bellek adresi | Değer  |
|------------------------------|---------------|--------|
| u16_i                        | 0X1000        | 0XA13D |
| &u16_i = u16_i adresi=0X1000 |               |        |

Assembly dilinde, bir değişkenin adresini almak için “#” kullanırız, neden?

Aslında bir değişkenin adı, bu değişkenin başlangıç adresidir.

Assembly dilinde, “#” ile başlayan sayı değişmez olarak kabul edilir.

#değişken\_ismi = bu değişkenin başlangıç adresidir.

C dilindeki &u16\_i assembly dilindeki #u18\_i ile eşdeğerdir

# C Dilinde İşaretçiler (Pointers) (1)

- Bir işaretçi deęiřkeni, bařka bir değişkenin adresini ięerir
- İşaretçi, dizileri alt programlara geęirebilir
  - Adım 1: İşaretçi, dizinin ilk adresini alt programa geğirir
  - Adım 2: Dizideki herhangi bir elemanın adresi= **Başlangıç adresi** + **offset**
- PIC' de bellek adresi 16 bittir. Bu nedenle, bir işaretçi deęiřkeni 8/16/32 bit veriye işaret etse de 16 bitlik bir deęere sahiptir.
  - Örneęin pu8\_i, pu16\_j, pu32\_k, pi8\_o, pi16\_p, pi32\_q farklı veri türlerine işaret eder, ancak bu iřaretçilerin tümü **16 bitlik bir deęere sahiptir.**

# C Dilinde İşaretçiler (2)

| Değişken ismi | Bellek | Veri   |
|---------------|--------|--------|
| u16_i         | 0x1000 | 0xA13D |
| u32_j         | 0x1002 | 0x31EF |
|               | 0x1004 | 0x1D2B |

```
uint16 u16_i, u16_x;  
uint32 u32_j, u32_y;  
uint16* pu16_a;  
uint32* pu32_b;
```

pu16\_a = &u16\_i; → pu16\_a = u16\_i' nin *başlangıç adresi* = 0x1000

u16\_x = \*pu16\_a; → u16\_x = pu16\_a ile *gösterilen değer* = 0x1000  
adresindeki *16 bitlik değer* = 0xA13D

pu32\_b = &u32\_j; → pu32\_b = u32\_j' nin *başlangıç adresi* = 0x1002

u32\_y = \*pu32\_b; → u32\_y = pu32\_b ile *gösterilen değer* = 0x1002  
adresinden itibaren 32 bitlik sayı = 0x1D2B 31EF

# Assembly Dilinde İşaretçi Kullanımı

| C kodu                                                                                                               | Assembly kodu                                                |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------|
| <code>uint16 u16_i, u16_j;</code><br><code>uint16* pu16_a</code>                                                     | <code>u16_i: .space 2</code><br><code>u16_j: .space 2</code> |
| <code>u16_i = 0xA245;</code>       | <div>mov #0xA245, W0<br/>mov WREG, u16_i</div>               |
| <code>pu16_a = &amp;u16_j;</code>  | <div>mov #u16_j, W1</div>                                    |
| <code>u16_k = *pu16_a;</code>    | <div>mov [W1], W0,<br/>mov WREG, u16_k</div>                 |

Assembly dili işaretçileri yerleştirmek için **dolaylı adreslemeyi** kullanır

# İşaretçi Aritmetiği (1)

- İşaretçi aritmetiği, **işaretçiye** bir değerini **eklemek** veya işaretçiden bir değerini **çıkarmak** anlamına gelir
- İşaretçi artırma: **pointer++**, **pointer = pointer + 1** ile eşdeğerdir
- İşaretçi azaltma: **pointer--**, **pointer = pointer - 1** ile eşdeğerdir
- İşaretçiye eklenen veya işaretçiden çıkarılan değer, işaretçinin gösterdiği veri türünün **byte cinsinden boyutuyla çarpılır**

Örnek:

Değişken ismi

Bellek

Veri

u8\_i

0x1000

0xA13D

pu8\_a = &u8\_i; → pu8\_a = u8\_i'nin adresi = 0x1000

pu8\_a = pu8\_a + 1; →

pu8\_a tarafından ulaşılan değişken, 1 byte olan u8\_i'dir.

pu8\_a + 1 = 0x1000 + 1 x 1 byte = 0x1001

# İşaretçi Aritmetiği (2)

| Değişken ismi | Bellek | Veri   |
|---------------|--------|--------|
| u16_i         | 0x1000 | 0xA13D |
| u32_j         | 0x1002 | 0x31EF |
|               | 0x1004 | 0x1D2B |

$pu16\_a = \&u16\_i;$        $pu16\_a = u16\_i$ 'nin **başlangıç adresi** = 0x1000

$pu16\_a = pu16\_a + 1;$   $pu16\_a$  tarafından ulaşılan değişken is **2 byte** olan  $u16\_i$  olmaktadır

↓

$$pu16\_a + 1 = 0x1000 + 1 \times 2 \text{ byte} = 0x1002$$

$pu32\_b = \&u32\_j;$        $pu32\_b = u32\_j$ 'nin **başlangıç adresi** = 0x1002

$pu32\_b = pu32\_b + 3;$   $pu32\_b$  tarafından ulaşılan değişken **4 byte** olan  $u32\_j$  olmaktadır

↓

$$pu32\_b + 3 = 0x1002 + 3 \times 4 \text{ byte} = 0x100E$$

# C Dilinde Dizi

- Bir dizi, bir tamsayı dizisi, karakter dizisi vb. gibi benzer veri türlerinden meydana gelmektedir.
- Bir dizinin tanımlanması: veri türü dizi ismi [eleman sayısı]

Örnek 1:

```
uint8 au8_x[4]
```

Bu dizinin ismi `au8_x` olmaktadır. Bu dizide toplam 4 eleman bulunmaktadır. Her bir eleman 8-bit işaretli bir tamsayıdır.

Örnek 2:

```
uint32 au32_y[5]
```

Bu dizinin ismi `au32_y` olmaktadır. Bu dizide toplam 5 eleman bulunmaktadır. Her bir eleman 32-bit işaretli bir tamsayıdır.



# Bir Dizinin Hafızada Gösterilmesi

```
uint8 au8_x[4] = {0x3E, 0xAB, 0x72, 0x1F}
```

```
uint16 au16_y[2] = {0xAE24, 0x25C3}
```

```
uint32 au16_z[2] = {0x3A5B 43CF, 0x67AC 9D9E}
```

## Bellek

0x1000

0x1002

0x1004

0x1006

0x1008

0x100A

0x100C

0x100E

## Veri

0xAB3E

0x1F72

0xAE24

0x25C3

0x43CF

0x3A5B

0x9D9E

0x67AC

## Değişkenler

au8\_x[1]      au8\_x[0]

au8\_x[3]      au8\_x[2]

au16\_y[0]

au16\_y[1]

au32\_z[0].LSW

au32\_z[0].MSW

au32\_z[1].LSW

au32\_z[1].MSW

# Dizi Adresinin Bulunması

- `uint8 au8_x[4] = {0x3E, 0xAB, 0x72, 0x1F}`

Bellek

0x1000

0x1002

Veri

0xAB3E

0x1F72

Değişkenler

`au8_x[1]`

`au8_x[0]`

`au8_x[3]`

`au8_x[2]`

Örnek:

`au8_x`, 0x1000 değerinde olan dizideki başlangıç adresidir

`au8_x + 1`, 0x1001 değerinde olan dizideki ikinci elemanın adresidir

`au8_x + 2`, 0x1002 değerinde olan dizideki üçüncü elemanın adresidir

`au8_x[2]`, dizideki ikinci elemanın değeridir. Bu elemanın değeri 0x72 olmaktadır

`&au8_x[2]`, 0x1002 değerinde olan dizideki üçüncü elemanın adresidir

# Örnekler-Devam (1)

Bellek

0x1000

0x1002

0x1004

0x1006

Veri

0x61DE

0x39A1

0x7A28

0x1003

Değişkenler

u8\_a

u8\_b

au8\_b

pu8\_c

$u8\_a = 0x61$

$\&u8\_a = 0x1001$

$au8\_b = 0x1002$

$au8\_b + 1 = 0x1003$

$au8\_b[1] = 0x39$

$pu8\_c = 0x1003$

$\&pu8\_c = 0x1006$

$*pu8\_c = 0x39$

$pu8\_c[1] = 0x28$

$pu8\_c + 2 = 0x1005$

## Örnekler-Devam (2)

Bellek

Veri

Değişkenler

0x1020

0xE672

0x1022

0x39B5

0x1024

0x1572

0x1026

0x8B93

0x1028

0xB173

0x102A

0x1027

au8\_a

au16\_b

u8\_d

u8\_c

pu8\_e

$u8\_d = 0xB1$

$\&u8\_d = 0x1029$

$au16\_b = 0x1024$

$\&au16\_b[1] = 0x1026$

$au8\_a + 1 = 0x1021$

$au8\_a[3] = 0x39$

$pu8\_e = 0x1027$

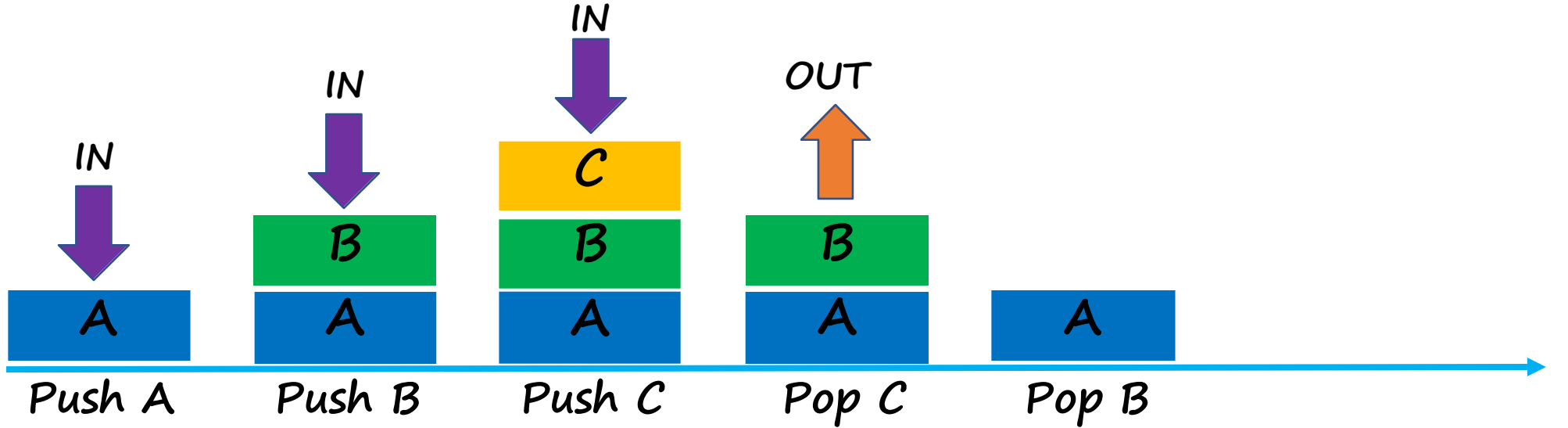
$\&pu8\_e = 0x102A$

$*pu8\_e = 0x8B$

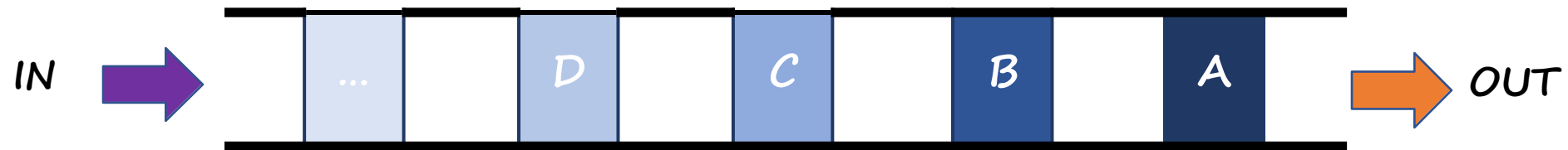
$pu8\_e + 2 = 0x1029$

# Yığın (Stack)

- Veri depolamak için kullanılabilecek birkaç yapı vardır
  - A. Yığın (Stack): Son Giren İlk Çıkar (Last In, First Out - LIFO)
  - B. Kuyruk (Queue): İlk Giren İlk Çıkar (First In, First Out - FIFO)



Yığın: Veri çıkışı ve girişi aynı yerde olmaktadır



Kuyruk: Veri çıkışı ve girişi farklı yerde olmaktadır

# Yığın Hafızada Push ve Pop Komutlarının Çalışması

- $W15$ , yığın işaretçisidir (*stack pointer - SP*)
- *Push* işlemi: *push src* (burada *src* saklayıcı ya da bellek adresi olabilir)

Önemli !

Adım 1: *src*' deki veri  $W15$ ' in gösterdiği yığına itilir.

Adım 2:  $W15 = W15 + 2$  (SP yığının bir sonraki konumunu işaret eder)

- *Pop* işlemi: *pop dest* (burada *src* saklayıcı ya da bellek adresi olabilir)

Adım 1:  $W15 = W15 - 2$  (SP yığının bir önceki konumunu işaret eder)

Adım 2:  $W15$ ' in işaret ettiği yığındaki veriyi hedefe (*dst*) çıkar (aktar)

Önemli !

# Örnek - Push Komutu

## Push W1

| Register | Veri   | Bellek | Veri   |
|----------|--------|--------|--------|
| W1       | 0x33AB | 0x1000 | 0xAB3E |
| W15      | 0x1002 | 0x1002 | 0x1F72 |

Adım 1: W1' deki değer **W15'** in **gösterdiği** yığına itilmektedir.

W15, 0x1002 bellek adresine işaret etmektedir.

W1'deki veri 0x1002 belleğine itilmektedir.

0x1002 bellekteki değer 0x33AB olarak değiştirilmektedir.

Adım 2: **W15 = W15 + 2** (SP yığının **bir sonraki** konumunu işaret eder)

W15' deki değer =  $0x1002 + 2 = 0x1004$

# Örnek - Pop Komutu

## Pop W1

| Register | Veri   | Bellek | Veri   |
|----------|--------|--------|--------|
| W1       | 0x33AB | 0x1000 | 0xAB3E |
| W15      | 0x1002 | 0x1002 | 0x1F72 |

Adım 1:  $W15 = W15 - 2$ , (SP yığının *bir önceki* konumunu işaret eder)

$$W15 = 0x1002 - 2 = 0x1000$$

Adım 2:  $W15$ ' in işaret ettiği yığındaki veriyi  $W1$ ' ye aktar.

$W15$ ' in işaret ettiği hafıza adresi =  $0x1000$

$0x1000$  bellek adresindeki veriyi  $W1$ ' e aktar.

$$W1 = 0xAB3E$$



# C Dilinde Altprogramlar

- C dilinde altprogramların genel biçimi:

```
(Veri Tipi) altprogram ismi (parametreler)
{
    local variable declaim;
    subroutine stmt1;
    subroutine stmt2;
    ...
    return value;
}
```

Write a subroutine to count how many ones in a variable

```
uint8 countOnes (uint16 u16_v)
{
    uint8 u8_cnt, u8_i;
    u8_cnt = 0;
    for (u8_i = 0; u8_cnt < 16; u8_i++)
    {
        if (u16_v & 0x0001) u8_cnt++;
        u16_v = u16_v >> 1;
    }
    return u8_cnt;
}

main (void)
{
    uint16 u16_k;
    u16_k = 0xA501;
    u8_j = countOnes (u16_k);
}
```

# Assembly Dilinde Altprogramlar

- Bir alt programı çağırmak için hem “call” hem de “rcall” komutları kullanılabilir.

Adım 1: Bu komutlar yığına dönüş adresini gönderilir. Geri dönüş adresi, call/rcall komutundan sonraki komutun adresidir.

Adım 2: Altprograma şartsız bir dallanma gerçekleştirilir

- “return” komutu bir altprogramdan dönüş için kullanılır.

Step 1: Bu komut yığının en üstünde bulunan dönüş adresini program sayıcına aktarır.

# rcall ve call (1)

- **call**: PC, fonksiyondaki (altprogram) ilk komutun **mutlak adresini** (24 bit) yükler

Altprogram  
çağrısından  
sonra:

PC = 0x000C

- **rcall**: PC = "PC + offset (16 bits)"

- fonksiyondaki ilk komut ile mevcut adres arasındaki adres **ofseti**

Relative address (offset) = (0x000C - 0x0004)

Program  
Memory

0x0000

0x0002

0x0004

0x0008

0x000A

Instructions

mov W1, W2

add W3, W4

call \_function1

mov W1, W2

add W3, W4

**\_function1:**

0x000C

0x000E

0x0010

0x0012

instruction 1

instruction 2

instruction 3

return

0x0014

0x0016

mov W1, W2

add W3, W4

## rcall ve call (2)

- The call komutu **2** kelime (word) uzunluğundadır
- The rcall komut **1** kelime uzunluğundadır
- Rcall komutunda **offset** sadece **16-bittir**.

rcall komutu **call** komutundan **daha** hızlıdır

Alt program geçerli adresten **uzaktaysa**

Fonksiyondaki ilk komut ile mevcut adres arasındaki  
offset  $2^{16} - 1$ ' den **büyük olabilir**

Yanlış bir komut yükler

# Altprograma Parametre Geçişi

- Soldan sağa sırayla yani artan saklayıcı numaralarında, **W0-W7** arasındaki saklayıcılar **parametreleri geçirmek** için kullanılır
- Bir altprogramı çalıştırmadan önce, altprogram W0-W14 arasındaki saklayıcıları kullanması gerekiyorsa, bu saklayıcılar yığına kaydedilmelidir.
  - A. W0-W7 çağıran (**caller**) tarafından **kaydedilir**.
  - B. W8-W15 çağrılan (**callee**) tarafından **kaydedilir**
- **Fonksiyonun dönen değerleri: W0-W3**
  - A. **8-bitlik** dönen değer: **W0**
  - B. **16-bitlik** dönen değer: **W0**
  - C. **32-bitlik** dönen değer: **W0-W1**
  - D. **64-bitlik** dönen değer: **W0-W3**
  - E. **Birden fazla dönen değer:**  
İşaretçi üzerinden **başlangıç adresi** döner.

## Örnek

```
mov W1, W2
add W1, W2
push W1           ;save W1
push W2           ;save W2
mov i, WREG        ;pass i to W0
call _function1    ;call function
mov.b WREG, u8_j    ;save return value
pop W2             ;restore W2
pop W1             ;restore W1
```

# Altprogram Örneği

```
;; main
mov #0xA501, W0
mov WREG, _u16_k
;; Subroutine call
mov _u16_k, WREG ;pass parameter
rcall countOnes
mov.b WREG, _u8_j ;get return value
done bra done ;do not return

countOnes:
    clr.b W1 ;use W1 to count ones
    clr.b W2 ;use W2 as loop counter u8_i
loop_top:
    cp.b W2, #16. ;test u8_i >=16
    bra GEU, end_loop
    and #0x0001, W0 ;test last bit of u16_k is 1 or not
    brz Z, end_if
    inc.b W1, W1 ; ones counter++
end_if:
    lsr W0, W0 ;u16_k >> 1, to test next bit
    inc.b W2, W2 ;Loop counter++
    bra loop_top
end_loop:
mov.b W1, W0
return
```

Write a subroutine to count how many ones in a variable

```
uint8 countOnes (uint16 u16_v)
{
    uint8 u8_cnt, u8_i;
    u8_cnt = 0;
    for (u8_i = 0; u8_cnt < 16; u8_i++)
    {
        if (u16_v & 0x0001) u8_cnt++;
        u16_v = u16_v >> 1;
    }
    return u8_cnt;
}

main (void)
{
    uint16 u16_k;
    u16_k = 0xA501;
    u8_j = countOnes (u16_k);
}
```